

Przycisk naciśnięty	Buzer	Funkcja
Raz krótko	Jeden sygnał	Rejestrowanie naciśniętych przycisków pilota w kanale
Drugi raz krótko	Potrójny sygnał	Kasowanie naciśniętego pilota
Trzeci raz krótko	Hymn kibica	Przejsie do normalnej pracy

Przycisk zwolniony po:	Funkcja	Opis
Jeden długi sygnał buzera (po 4s)	Odczyt pozycji pilota	Po naciśnięciu zarejestrowanego pilota, sterownik buzerem podaje nr jego pozycji
	Kasowanie pilota o znanej pozycji	Wprowadzenie pozycji pilota przyciskiem, sterownik buzerem podaje wprowadzoną pozycję, potem krótkie naciśnięcie przycisku - pilot usunięty
Jeden krótki sygnał buzera (po 8s)	Tryb prcy kanału	Naciśnięcie przycisku po pierwszym krótkim sygnale buzera wybiera tryb bistabilny kanału, po drugim krótkim wybiera tryb TDJN, a po trzecim długim sterownik oczekuje na wprowadzenie czasu trybu monostabilnego (001-999s)
Trzy krótkie sygnały buzera (po 12s)	działają Piloty SYSTEMOWE lub wszystkie	Naciśnięcie przycisku po pierwszym sygnale buzera - działają tylko piloty zmiennokodowe SYSTEMOWE, po drugim działają wszystkie piloty
	Zdalne klonowanie pilota	Naciśnięcie przycisku po trzecim - niemożliwe klonowanie pilota, po czwartym - możliwe klonowanie pilotów
	Odczyt pozycji pilota po jego pięciokrotnym naciśnięciu	Naciśnięcie przycisku po piątym - brak odczytu pilota po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku, po sóstym - odczyt pozycji pilota buzerem sterownika po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku pilota
Cztery krótkie sygnały buzera (po 12s)	Reset	Naciśnięcie przycisku po pierwszym sygnale buzera - kasowanie pamięci pilotów i przywrócenie ustawień fabrycznych

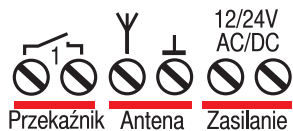
7. Dane techniczne

Lp	Nazwa	Wartość	Uwagi
1	Zasilanie	12V-24V DC/AC	napięcie stałe lub zmienne
2	Pobór prądu	10 mA	przełącznik wyłączony
3	Wyjście	24V -1A	przełączniki NO
4	Częstotliwość	433.92MHz	modulacja ASK

8. Ustawienia fabryczne

Kanały sterownika pracuje jako monostabilny 1s, rejestrowane są piloty SYSTEMOWE i piloty nieSYSTEMOWE, można klonować zdalnie pilota, można uzyskać pozycję pilota po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku.

9. Wyprowadzenia



10. Gwarancja

Producent jest przekonany, że urządzenie będzie funkcjonowało poprawnie przez wiele lat. Jeżeli jednak w ciągu trzech lat od daty wydania wystąpią usterki w jego działaniu zostaną one bezpłatnie usunięte. W tym celu należy urządzenie dostarczyć do punktu sprzedaży na koszt reklamującego. Gwarancja nie obejmuje: uszkodzeń mechanicznych, termicznych oraz zalania urządzenia. Nie należy również naruszać plomb gwarancyjnych. Odpowiedzialność producenta jest ograniczona do wysokości wartości urządzenia. Gwarancja na sprzedany towar konsumpcyjny nie wyłącza, nie ogranicza ani nie zawiesza uprawnień kupującego wynikających z niezgodności towaru z umową.

Data i Pieczętka Sprzedawcy



PROXIMA
SYSTEMY ALARMOWE
PROXIMA
87-100 Toruń
ul. Filtrowa 23, tel. 56 660 2000 www.proxima.pl

Sterownik Radiowy NW1_999

najmniejszy sterowniki na rynku o tak niespotykanych możliwościach, 1 kanał, 999 pilotów, 12-24V AC/DC, odczyt pozycji zarejestrowanego pilota, kasowanie pilota bez jego obecności, zdalne klonowanie pilota



37x41x15 mm
otwór 4/8 mm

antena 434MHz - opcja

Sterownik obsługuje zmiennokodowo jeden z systemów: NICE_FLOR lub PROXIMA,

- ✘ piloty standardowe (NICE_FLOR lub PROXIMA),
- ✘ Pilot HB (NICE_FLOR lub PROXIMA) - do zabudowy w samochodzie, włączany np: poprzez mignięcie światłami długimi, 4 kanały,
- ✘ klawiatura CODEpilot (tylko PROXIMA) - dwa niezależne jednokanałowe piloty ze zmiennym kodem, dwa niezależne kody, klawiatura nadaje po naciśnięciu przycisku ◀ (pilot nr1) lub, przycisku ▶ (pilot nr2) po wcześniejszym poprawnym wprowadzeniu kodu,
- ✘ PILOT_poPINie (tylko PROXIMA) - pilot który nadaje gdy wprowadzimy poprawny PIN - PIN jest liczbą od jednego do miliona,

Sterownik obsługuje stałokodowo:

- ✘ HCS_PILOT - dowolny pilot z układem HCS firmy Microchip i częstotliwości 433,92MHz, np: Gorke, Elmes, Satel, CAMESpace, DTM, Nalazek, NiceSmilo, BFT-Mitto, Tytan, SEO, Beninca TO.GO i T.WK, FAAC FIX, FAAC RC, Wiśniowski, Inel, Solo, Tousek, Key i wiele, wiele, wiele innych,

Najważniejsze zalety:

- ✘ najmniejszy na rynku,
- ✘ otwór montażowy - skuteczny montaż jednym wkrętem nawet na powierzchni kulistej - lub opaską zaciskową,
- ✘ jeden kanał przekaźnikowy + buzer,
- ✘ trzy tryby pracy:
 - **bistabilny z resetem**, (reset - dwusekundowe naciśnięcie pilota wymusza wyłączenie przekaźnika - wygodne gdy operując pilotem nie widzimy reakcji, - TDJN (Tak Długo Jak Naciskasz),
 - **monostabilny** 1-999s, z rozdzielczością 1s,
- ✘ 999 pilotów = zmiennokodowe KeeLoq **SYSTEMOWE** + (opcja programowana) dowolne piloty z układem HCS pracującego w paśmie 433.92MHz - analizowana jest część stała transmisji (28bitów - ponad 250mln kombinacji),
- ✘ odbiornik superheterodynowy, do 200m zasięgu,
- ✘ zasilanie 12-24V DC/AC (napięcie stałe lub zmienne),
- ✘ można zarejestrować nawet 4 przyciski i 10 kombinacji przycisków pilota czteroprzyciskowego i dwa przyciski i jedną kombinację przycisków pilota dwuprzyciskowego,
- ✘ akustyczne potwierdzanie sygnału pilota - inaczej dla pilota zmiennokodowego SYSTEMOWEGO i inaczej dla pilota nieSYSTEMOWEGO z HCSem,
- ✘ zarejestrowanym pilotem można akustycznie **zdalnie** odczytać jego pozycję w sterowniku,
- ✘ zarejestrowanym pilotem można zdalnie sklonować pilota,
- ✘ po włączeniu zasilania sterownik podaje buzerem pojemność pamięci pilotów,

1. Działanie sterownika

1.1. Naciśnięcie zarejestrowanego przycisku (lub dowolnej zarejestrowanej kombinacji przycisków) pilota włącza/zmienia stan kanału. Kanał może pracować w jednym z trzech trybów:

- **tryb bistabilny z resetem** (reset - dwusekundowe naciśnięcie pilota wymusza wyłączenie przekaźnika - wygodne gdy operując pilotem nie widzimy reakcji,

- **monostabilny** - po naciśnięciu pilota przekaźnik pozostaje włączony przez zaprogramowany czas 1-999s, naciśnięcie przycisku pilota, gdy przekaźnik jest włączony, wyłącza go,

- **TDJN** (Tak Długo Jak Naciskasz) - przekaźnik pozostaje włączony tak długo jak naciskamy przycisk pilota + 0.5s.

Czas 0.5s służy do eliminacji przerwy w działaniu przekaźnika wywołanego chwilową utratą zasięgu.

Po 20s w celu oszczędności baterii pilot przestaje nadawać.

Można ominąć tę niedogodność zwalniając na moment przycisk co 5-20s. Każde chwilowe zwolnienie i naciśnięcie przycisku pilota przedłuża nadawanie pilota o kolejne 20s, a przerwa w nadawaniu mniejsza niż 0.5s jest przez sterownik ignorowana,

1.2. Włączenie przekaźnika dla trybu bistabilnego, monostabilnego i TDJN, oraz dodatkowo wyłączenie przekaźnika dla trybu bistabilnego **jest potwierdzane buzerem w sterowniku.**

Użycie pilota zmiennokodowego SYSTEMOWEGO jest sygnalizowane jednym sygnałem buzera, a pilota nieSYSTEMOWEGO jednym podwójnym sygnałem buzera.



1.3. Zdalna informacja o pozycji zarejestrowanego pilota w sterowniku

Znajomość pozycji zarejestrowanego pilota w sterowniku umożliwia usunięcie pilota ze sterownika bez jego obecności (np. pilota zgubionego).

Można na dwa sposoby **zdalnie** akustycznie (punkt 2.1 lub 2.2) uzyskać numer pozycji zarejestrowanego pilota w sterowniku.

Sposób nr1: Należy nacisnąć i trzymać przez 3s **niezarejestrowany** przycisk lub **niezarejestrowaną** kombinację przycisków zarejestrowanego pilota.

Sposób nr2: (można ten sposób programowo wyłączyć), Należy szybko 5 razy nacisnąć **zarejestrowany** przycisk pilota.

Uwaga - naciśnięcie pilota aktywuje zarejestrowany kanał, należy o tym pamiętać sprawdzając pozycję pilota tym sposobem.

Można również **lokalnie** uzyskać pozycję pilota - punkt 5.1.

2. Trzycyfrowa informacja akustyczna

Informację stanowią trzy grupy sygnałów buзера sterownika rozdzielone krótką przerwą. Należy liczyć sygnały buзера w pierwszej, drugiej i trzeciej grupie. Ilość sygnałów w pierwszej grupie to pierwsza cyfra (setki), ilość sygnałów w drugiej grupie to druga cyfra (dziesiątki), a ilość sygnałów w grupie trzeciej to trzecia cyfra (jednostki). Zero sygnalizowane jest pojedynczym przedłużonym sygnałem.

Np: dwa krótkie, długi, a potem pięć krótkich sygnałów buзера oznacza liczbę 205.

Dla sterownika, w zależności od sytuacji liczba 205 oznacza:

- pilota zarejestrowanego na pozycji 205,
- 205 zarejestrowanych pilotów,
- lub czas monostabilny kanału 205s.

Możliwe pozycje pilotów w sterowniku: 001- 819.

Możliwa liczba zarejestrowanych pilotów w sterowniku: 000-819. Możliwe czasy monostabilne kanałów: 001- 999.

3. Wprowadzanie liczby trzycyfrowej do sterownika, zakres 001-999

Przykład: wprowadzenie liczby 302.

Nacisnąć krótko trzy razy przycisk na sterowniku (pierwsza cyfra 3). Poczekać, buzer krótko zasygnalizuje akceptację pierwszej cyfry.

Nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, aż do momentu krótkiego sygnału buзера, a następnie zwolnić przycisk. Została wprowadzona druga cyfra pozycji pilota - zero.

Nacisnąć krótko dwa razy przycisk na sterowniku - trzecia cyfra 2. Dla sterownika w zależności od sytuacji, wprowadzona liczba 302, oznacza:

- chęć skasowania pilota zarejestrowanego na pozycji 302,
- lub ustawienia czasu monostabilnego kanału na 302s.

4. Rejestrowanie pilotów, kasowanie pilota

W stanie normalnej pracy **krótko nacisnąć** przycisk na sterowniku. Potwierdzeniem jest **jeden krótki sygnał buзера**. Od tego momentu sterownik czeka 5s na rejestrację pilota w kanale - **punkt 4.1.**

Ponowne (drugie) krótkie naciśnięcie przycisku na sterowniku potwierdzone jest: **trzema sygnałami buзера** i od tego momentu sterownik czeka 5s na wyrejestrowanie pilota ze sterownika - **punkt 4.2.**

Ponowne (trzecie) krótkie naciśnięcie przycisku na sterowniku - sterownik przechodzi do normalnej pracy,

4.1. Rejestracja przycisków pilota/pilotów

W ciągu 5s nacisnąć przyciski/kombinację przycisków pilota mającego sterować wybranym kanałem. Pojedynczy sygnał buзера oznacza rejestrację pilota w trybie zmiennokodowym, a sygnał podwójny w systemie stałokodowym.

Zarejestrowany pilot przedłuża czas czekania na rejestrację następnego pilota o 5s. Po 5s, sterownik gra hymn kibica, podaje akustycznie liczbę zarejestrowanych pilotów (punkt 2) i przechodzi do normalnej pracy.

4.2. Aby wyrejestrować dostępnego pilota z pamięci sterownika należy nacisnąć dowolny (nawet niezarejestrowany) przycisk zarejestrowanego pilota. Kasowanie potwierdzone jest sygnałem buзера.

Po skasowaniu pilota sterownik czeka 5s na kolejnego pilota, gra hymn kibica, podaje akustycznie liczbę zarejestrowanych pilotów (punkt 2) i przechodzi do normalnej pracy.

5. Konfigurowanie sterownika

Programowanie sterownika odbywa się przy pomocy przycisku i sygnałów buзера w czterech grupach.

W stanie normalnej pracy, nacisnąć i przytrzymać przycisk na płycie sterownika:

- po 4s usłyszymy **długi sygnał** buзера,
- po kolejnych 4s usłyszymy **krótki sygnał** buзера,
- po 4s kolejnych usłyszymy **trzy krótkie sygnały buзера**,
- i w końcu po kolejnych 4s usłyszymy **cztery krótkie sygnały buзера**. Zwolnienie przycisku na sterowniku:

- **po jednym długim sygnale** - odczyt pozycji pilota w sterowniku i kasowanie niedostępnego indywidualnego pilota - punkt **5.1.**
- **po jednym krótkim sygnale buзера** - ustawienia trybu pracy kanału nr 1 - punkt **5.2.**

- **po trzech krótkich sygnałach buзера** - ustawienie możliwości rejestracji tylko pilotów systemowych zmiennokodowych, lub wszystkich pilotów z układem HCS,
- zdalne klonowania pilota możliwe lub niemożliwe,
- zdalny odczyt pozycji pilota w sterowniku drugim sposobem możliwy lub niemożliwy, punkt 1.3 i punkt **5.3.**
- **po czterech krótkich sygnałach buзера** - przywrócenie ustawień fabrycznych i kasowanie pamięci pilotów, punkt **5.4.**

5.1. Odczyt pozycji w sterowniku dostępnego pilota, kasowanie pojedynczego niedostępnego pilota

W stanie normalnej pracy nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, a gdy po 4s usłyszymy długi sygnał buзера, zwolnić przycisk. W ciągu 15s można zacząć odczyt pozycji dostępnego pilota, albo kasowanie indywidualnego niedostępnego pilota.

Po naciśnięciu przycisku zarejestrowanego pilota, sterownik podaje pozycję pilota (punkt 2).

Kasowanie indywidualnego niedostępnego pilota polega na wprowadzeniu jego pozycji w sterowniku przyciskiem w sposób opisany w punkcie 3. Po wprowadzeniu pozycji pilota przyciskiem, sterownik buzerem podaje wprowadzoną pozycję pilota do skasowania (punkt 2).

Jeżeli zasygnalizowana pozycja buzerem jest zgodna z pozycją pilota którego chcemy skasować, należy w ciągu 3s krótko nacisnąć przycisk sterownika - potwierdzeniem skasowania pilota jest długi sygnał buзера.

Jeżeli zasygnalizowana pozycja buzerem nie jest poprawna, to nie należy naciskać przycisku sterownika, a po trzech sekundach podwójny sygnał buзера zachęca do ponownego skasowania lub odczytu pilota.

Po skutecznym, lub nieskutecznym kasowaniu pilota, można ponownie w ciągu 5s odczytać pozycję dostępnego pilota, albo rozpocząć kasowanie niedostępnego pilota o znanej pozycji.

5.2. Tryb pracy kanału

W stanie normalnej pracy nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, a gdy po długim sygnale usłyszymy **pojedynczy krótki sygnał buзера**, zwolnić przycisk. Następnie sterownik generuje dwa krótkie i jeden długi sygnał buзера. Naciśnięcie przycisku:

- po **pierwszym krótkim** sygnale buзера wybiera tryb bistabilny kanału, naciśnięcie przycisku
- po **drugim krótkim** sygnale buзера wybiera tryb TDJN.

- Po **trzecim długim** sygnale buзера sterownik oczekuje na wprowadzenia trzech cyfr - trzycyfrowego czasu trybu monostabilnego (001-999s), (punkt 3).

Jeżeli został wybrany tryb bistabilny lub TDJN, to sterownik gra hymn kibica i przechodzi do normalnej pracy.

Jeżeli wprowadzony został czas monostabilny to sterownik podaje czas monostabilny - (punkt 2), gra hymn kibica i przechodzi do normalnej pracy.

5.3. Ustawienia ograniczeń: obsługiwane piloty, klonowanie pilotów i odczyt pozycji pilotów

Nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, a następnie gdy po 12s usłyszymy trzy krótkie sygnały buзера, zwolnić przycisk. Sterownik generuje 6 krótkich sygnałów buzerem.

Jeżeli naciśniemy przycisk sterownika:

po **pierwszym** sygnale - działają i rejestrowane są tylko piloty zmiennokodowe SYSTEMowe,

po **drugim** sygnale buзера - działają i rejestrowane są piloty zmiennokodowe SYSTEMowe, oraz wszystkie piloty z układem HCS - analizowana jest tylko ich część stałokodowa transmisji,

po **trzecim** sygnale buзера - niemożliwe jest zdalne klonowanie pilota, po **czwartym** sygnale buзера - możliwe jest zdalne klonowanie pilotów (punkt 6),

po **piątym** sygnale - nie jest możliwy zdalny odczyt pilota po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku pilota,

po **szóstym** sygnale - możliwy jest zdalny odczyt pilota po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku pilota - sposób nr2 (punkt 1.3), opcja przydatna wówczas, gdy wszystkie przyciski pilota i ich kombinacje są wykorzystane i nie można skorzystać z wygodnego sposobu nr1 odczytu wykorzystującego naciśnięcie niezarejestrowanego przycisku/kombinacji przycisków zarejestrowanego pilota, (sposobu który nie powoduje aktywacji kanału podczas odczytu),

5.4. Reset sterownika

Nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, a następnie gdy po ok.16s usłyszymy cztery krótkie sygnały buзера, zwolnić przycisk. Naciśnięcie przycisku po **pierwszym** sygnale - przywrócenie ustawień fabrycznych i kasowanie pamięci pilotów. Następnie hymn kibica sygnalizuje przejście sterownika do normalnej pracy.

6. Zdalne klonowanie pilota.

Przyciski w sklonowanym pilocie działają identycznie jak w pilocie - wzorcu, zalecane jest kopiowanie identycznych pilotów, mamy wtedy pewność, że przyciski pilota wzorca występują w pilocie klon.

Pilot klon nie może być zarejestrowany w systemie - jeżeli występuje należy go przedtem wykasować. Należy zgodnie z punktem 2.4. wybrać możliwość zdalnego klonowania pilota.

Należy w pobliżu sterownika przez min. **3s nacisnąć dowolny przycisk pilota klona**, słysząc jeden sygnał buзера, naciskać **przycisk pilota wzorca**, słysząc dwa sygnały buзера, **naciskać przycisk pilota klona**, słysząc trzy sygnały buзера i w końcu naciskać **przycisk pilota wzorca**, hymn kibica sygnalizuje skuteczne klonowanie pilota.

